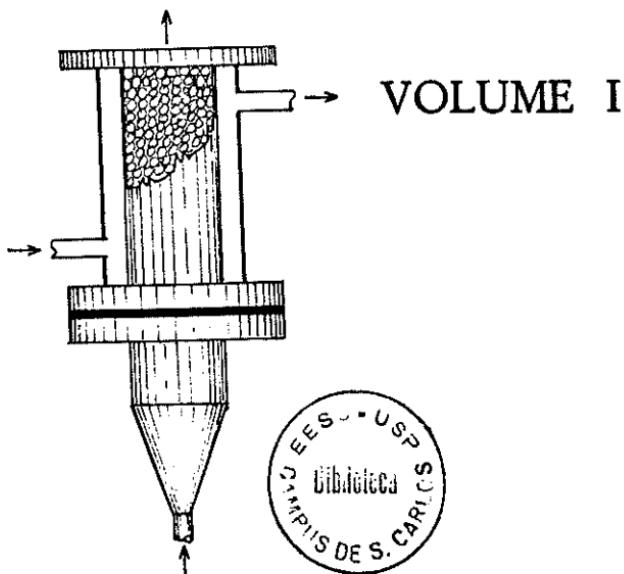


XVII ENCONTRO SOBRE ESCOAMENTO EM MEIOS POROSOS

ANAIS



DEQ - UFSCar

EDITORES:

Dermerval José Mazzini Sartori - Coord.
Ana Maria da Silveira - Secr. Geral

Apoio: CNPq, FAPESP, FINEP, UFSCar

São Carlos, 24 a 26 de outubro de 1989

1989 v.1
Tombo 0675/91

E: 190 21 240

ENCONTRO

Editor

Derneval José Mazzini Sartori

Ana Maria da Silveira

Departamento de Engenharia Química

Centro de Ciências e Tecnologia

Universidade Federal de São Carlos

E56a Encontro sobre Escoamento em Meios Porosos
(17., 1989; São Carlos, SP)
Anais. São Carlos, SP: UFSCar, SP, 1989
2v.: il., graf., 21 cm
1. Fenômenos de transporte - Congressos.
2. Sistemas particulados - Congressos. 3.
Sistemas particulados - aspectos tecnológicos. I. Título.

CDD- 660.284.2

CCCP em exibição em CR e AR, setor CCR

VOLUME - I

DESENVOLVIMENTO DE UM ALGORÍTMO COMPUTACIONAL PARA
O ESTUDO DO ESCOAMENTO BI-DIMENSIONAL
DE ÁGUAS SUBTERRÂNEAS ATRAVÉS DO MÉTODO DOS ELEMENTOS FINITOS

por

A.Darezzo Fihol¹, D.M.Milani¹ e A.M.Righeto²

RESUMO -- Modelos matemáticos envolvendo as equações diferenciais a derivadas parciais são comuns nos problemas de Hidrologia. Pretendemos neste trabalho o estudo do escoamento bidimensional de águas subterrâneas em um domínio qualquer, utilizando-se a técnica dos Elementos Finitos.

O trabalho é desenvolvido desde a modelagem do fenômeno físico, passando pela discretização do domínio, através de elementos triangulares e finalizando com o desenvolvimento de um algoritmo computacional estruturado e comunicativo com o usuário.

INTRODUÇÃO

Modelos matemáticos, com estabelecimento de algoritmos numéricos computacionais, para o estudo do escoamento em águas subterrâneas são de grande utilidade para Hidrologistas.

Pretendemos, nesse trabalho, a modelagem de um problema de escoamento em águas subterrâneas, que é iniciado com o desenvolvimento da equação diferencial parcial do escoamento em duas dimensões, passando pelo desenvolvimento do algoritmo computacional e concluído com sua resolução numérica numa região simples, através do método dos elementos finitos.

DESENVOLVIMENTO DO MODELO

Consideremos o domínio R de contorno C , desejamos calcular a carga hidráulica h , isto é, resolver a equação $L(h) = 0$, quando o domínio D está sujeito a condições de contorno.

Destacando um volume de controle no domínio R , temos, usando a lei da Conservação da Massa e a lei de Darcy, a equação diferencial a derivadas parciais elíptica do escoamento para o estado permanente:

¹ Prof. Dep. Matemática - CCT- UFSCar, Cx. Postal 676, 13560 - São Carlos-SP.
² Prof. Dep. Hid. e Saneamento - EESC - USP, Cx. Postal 668, 13560 - São Carlos-SP.

$$L(h) = -\frac{\partial}{\partial x}(T \frac{\partial h}{\partial x}) + -\frac{\partial}{\partial y}(T \frac{\partial h}{\partial y}) + N = 0 \quad (1)$$

com as condições de contorno

$$T \frac{\partial h}{\partial x} = q_b(c) \quad (\text{fluxo na fronteira}) \quad (2)$$

$$h = h_b(c) \quad (\text{carga na fronteira}) \quad (3)$$

onde

T - é a transmissividade, parâmetro do aquífero, que será considerada constante em cada elemento

N - é a recarga localizada em nós do domínio

DISCRETIZAÇÃO DO DOMÍNIO

Discretizaremos o domínio R usando elementos triangulares como mostra a figura 1

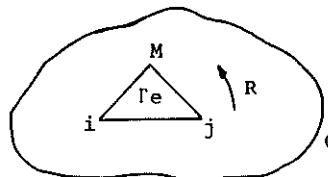


figura 1

Temos então:

$$R = \sum_{k=1}^K r_{ek}$$

onde

K - é o número de elementos do domínio.

Isto nos leva a procurar uma solução aproximada da forma

$$\bar{h}(x, y) = \sum_{l=1}^L \bar{h}_l I_l(x, y) \quad (4)$$

onde

L - é o número de nós do domínio discretizado

$I_1(x,y)$ são funções de interpolação, linearmente independentes no domínio R e contínuas por partes, que só tem sentido no elemento e são escritos, genericamente, da seguinte forma:

$$\text{Ie}_l(x,y) = a_l + b_l x + c_l y ; \quad x, y \in \text{re} ; \quad l = i, j, m \quad (5)$$

sendo os a_l , b_l , c_l coeficientes a serem determinados, à partir da solução de um sistema de equações Li equações lineares de

Especificamente, para o nó i , temos o sistema:

$$\begin{bmatrix} 1 & x_i & y_i \\ 1 & x_j & y_j \\ 1 & x_m & y_m \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} a_i \\ b_j \\ c_m \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

cuja solução é dada por:

$$a_i = \frac{1}{2A^e} [x_j * y_m - x_m * y_j]$$

$$b_i = \frac{1}{2A^e} [y_j - y_m]$$

$$c_i = \frac{1}{2A^e} [x_m - x_j]$$

onde A^e é a área do elemento triangular, dada em termos das coordenadas por:

$$A^e = 0.5 * ((x_i * y_j - x_j * y_i) + (x_m * y_i - x_i * y_m) + (x_j * y_m - x_m * y_j))$$

FORMULAÇÃO INTEGRAL

Sabemos que o resíduo R_e é dado por:

$$R_e = L(\bar{h}) - L(h) .$$

Através da seleção de \bar{h} , desejamos que:

$$\int_R L(\bar{h}) I_1(x,y) dx dy = 0 \\ l = 1, \dots, L$$

Então, da equação (1), temos

$$\int_R R_e I_1 d\sigma = \int_R \left(\frac{\partial}{\partial x} (T \frac{\partial \bar{h}}{\partial x}) + \frac{\partial}{\partial y} (T \frac{\partial \bar{h}}{\partial y}) + N \right) I_1 dR = 0$$

Integrando por partes, usando o Teorema de Green e lembrando que

$$h = \sum_{s=1}^S \bar{h}_s I_s(x,y) , \text{ temos}$$

$$\sum_{s=1}^S \int_R \left(T \frac{\partial I_1}{\partial x} * \frac{\partial I_s}{\partial x} + T \frac{\partial I_1}{\partial y} * \frac{\partial I_s}{\partial y} \right) \bar{h} dR - \int_R N I_1 dR - \\ - \int_C \left(T \frac{\partial \bar{h}}{\partial x} n_x + T \frac{\partial \bar{h}}{\partial y} n_y \right) I_1 d\sigma = 0 \quad (6)$$

que é a equação do nó 1.

A equação anterior, sugere o seguinte sistema de equações lineares:

$$[A] (\bar{h}) = (f)$$

onde um elemento genérico $A_{i,j}$ de $[A]$ é dado por

$$A_{i,j} = \int_R \left(T \frac{\partial I_i}{\partial x} * \frac{\partial I_j}{\partial x} + T \frac{\partial I_i}{\partial y} * \frac{\partial I_j}{\partial y} \right) dR$$

e uma componente genérica f_i do vetor (f) é dada por

$$f_i = \int_R N I_i dR + \int_C (T \frac{\partial h}{\partial x} n_x + T \frac{\partial h}{\partial y} n_y) I_i ds$$

CONSTRUÇÃO DA MATRIZ DE RIGIDEZ GLOBAL [A]

Para cada elemento E_e , temos a seguinte matriz de rigidez local:

$$[A^e]_{i,j} = \int_{E_e} (T^e \frac{\partial I^e_i}{\partial x} * \frac{\partial I^e_j}{\partial x} + T^e \frac{\partial I^e_i}{\partial y} * \frac{\partial I^e_j}{\partial y}) dx dy \quad (7)$$

$i, j = 1, 2, 3$

onde:

$$\begin{aligned} I^e_i(x, y) = & \frac{1}{2A^e} ((x_j * x_m - x_m * y_j) + \\ & + (y_j - y_m) * x + (x_m - x_j) * y) \end{aligned}$$

Levando-se em conta a equação (5), a expressão (7), calculando as derivadas, pode ser escrita como:

$$[A^e]_{i,j} = A^e * T^e (b_i * b_j - c_i * c_j) \quad i, j = 1, 2, 3$$

A matriz de Rigidez Global é construída à partir da soma das matrizes elementares, isto é:

$$[A] = \sum_{s=1}^L \int_R (T \frac{\partial I_s}{\partial x} * \frac{\partial I_s}{\partial x} + T \frac{\partial I_s}{\partial y} * \frac{\partial I_s}{\partial y}) dR \quad s = 1, 2, \dots, L$$

CONSTRUÇÃO DO VETOR CARGA (f)

Termo de Recarga

A integral:

$$T_r = \int_R N I_1 dR , \quad (8)$$

representa o termo de recarga, que é devido à fontes ou sumidouros distribuídos pelo domínio ou localizados em nós específicos, isto é,

$$N(x,y) = - \sum_k Q_k \delta(x - x_k, y - y_k)$$

onde Q_k é a alimentação ou extração do aquífero, δ é a "função" Delta de Dirac e (x_k, y_k) são as coordenadas do domínio onde estão localizadas as fontes ou sumidouros.

Assim, a integral (8) torna-se:

$$T_r = \int_R Q_1 \delta(x - x_1, y - y_1) I_1(x,y) dR = Q_1$$

para uma fonte ou sumidouro localizada no nó 1.

Termo de Contorno

Da equação (6), temos que o termo de contorno pode ser escrito:

$$T_c = \int_C T \frac{\partial \bar{h}}{\partial n} I_1 dC$$

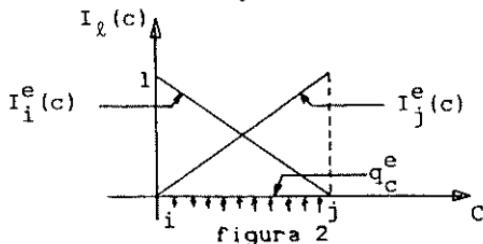
Levando-se em conta as condições de contorno dadas pela equação (2) temos:

$$T_c = - q^e C \int_0^L I_1 dC^e$$

Portanto, para elementos que não tenham aresta no contorno temos que $T_c = 0$.

Ao longo do contorno, $I^e_i(x,y)$ é representada por uma função uni-dimensional $I^e_i(c)$, isto é:

$I^e_i(c) = 1$ para o nó i e varia linearmente para zero até o nó j . O mesmo ocorre com $I^e_j(c)$, como mostra a figura 2.



Assim o vetor carga é escrito da seguinte maneira:

$$(f) = (Q) + \int_C (q_c) dc$$

CONSTRUÇÃO DO SISTEMA LINEAR

Finalmente, podemos construir o sistema de equações lineares:

$$[A] (\bar{h}) = (Q) + \int_C (q) dc$$

cuja solução foi obtida, utilizando-se o método de Eliminação de Gauss, e que nos fornece o comportamento aproximado do escoamento no domínio.

ALGORITMO COMPUTACIONAL

O algoritmo computacional foi desenvolvido de modo a facilitar e tornar o programa estruturado e comunicativo com o usuário. Foi implementado em microcomputador do tipo PCxt. É basicamente constituído dos seguintes passos principais:

Definição da Geometria do Domínio do Escoamento

- numeração dos nós e dos elementos
- numeração global dos elementos
- coordenadas dos nós

Construção das matrizes locais

- cálculo da área dos elementos
- cálculo das integrais
- construção dos elementos das matrizes locais

Construção da matriz global

- soma das contribuições locais

Construção do Vetor Carga

- entrada das fontes ou sumidouros
- entrada dos elementos de contorno
- entrada do fluxo e da carga no contorno

Construção do Sistema Reduzido

- matriz reduzida
- vetor carga reduzido

Solução do Sistema de Equações Lineares

- método de Eliminação de Gauss

APLICAÇÃO DO MODELO DESENVOLVIDO

Atualmente, o algoritmo foi testado para domínios regulares de dimensões simplificadas, onde consideremos para sua discretização elementos triangulares, com um procedimento adequado na numeração dos nós o que permite a otimização do sistema de equações lineares gerado.

Nas simulações desenvolvidas, foram levado em conta a existência de poços de bombeamento localizados, em nós do domínio. Os resultados obtidos para o comportamento do escoamento foram os esperados para uma região particular como a considerada.

Na próxima fase do trabalho, que é a ampliação das dimensões do domínio, para a situação de uma bacia com geometria mais próxima da real, a experiência, se bem sucedida, será de utilidade para o gerenciamento de uma bacia subterrânea.

BIBLIOGRAFIA

- [1] Theodore, V.H. , Timoty, J.D. and Johannes,J.D.- Computer Methods in Water Resources - Lighthouse Publications-1985.
- [2] Becker, E.B. , Carey, G.F. and Oden, J.T.- Finite Elements- An Introduction - Prentice Hall- 1981.
- [3] Davies, A.J. - The Finite Element Method- A First Approach - Clarendon Press- 1980.
- [4] Carey, G.F. and Oden, J.T. - Finite Elements - Computational Aspects- Prentice Hall- 1984.